

2702400 Teollisuusrobotiikka

Tentti 24.2.2004 / J. Vihinen

1. Selosta lyhyesti, mitä tarkoittavat seuraavat robotiikkaan liittyvät käsitteet tai lyhenteet:

- a) Portaalirobotti
- b) Singulariteetti
- c) SCARA
- d) Automaattinen työkalunvaihtojärjestelmä
- e) Robotin toistotarkkuuden laskentakaava
- f) Robotin paikoitustarkkuuden laskentakaava

2. Kerro anturoidun tarraimen tarkkailutehtävistä eri toimintavaiheissa.

3. Selosta lyhyesti mallipohjaisen etäohjelmoinnin vaiheet.

4. Syitä simulointimallin ja robottijärjestelmän välisiin poikkeamiin mallipohjaisessa etäohjelmoinnissa. Keinoja poikkeamien hallintaan.

5. a) Mitä ymmärretään turvallisuussuunnitteluun liittyvillä teknisen rakennetiedoston dokumenteilla ja miksi niitä laaditaan?
b) Mitä asioita robotin käyttöohjeen tulee sisältää?