

27210 Tuotantoautomaation perusteet

Tentti 15.3.1999

Prof. Seppo Torvinen

1. Miten toimivat ja eroavat toisistaan:
 - a) takometri
 - b) inkrementtianturi
 - c) absoluuttianturi
2. Joustavan automaation tasot.
3. Robottien käytön tavoitteet.
4. Modernien kehittyneiden numeeristen ohjaimien luonteenomaisia piirteitä.

