

KSU-3310 MEKATRONIIKAN PERUSTEET
Introduction to Mechatronics

Tentti 29.11.2007

Kirjallisuuden käyttö kielletty.

1. a) Mitä tarkoitetaan mekatronisten järjestelmien kehittäessä käytettävän SA-menetelmän ympäristökaaviolla? 3 p
b) Määrittele hetkellinen nopeusnapa. 3 p

2. a) Mitkä toiminnot kuuluvat pneumaattiseen paikoitusjärjestelmään kolmitilaohjauksessa? 3 p
b) Mitä tarkoitetaan anturin hystereesillä? 3 p

3. a) Selosta induktiivisen kytkimen toimintaperiaate. 3 p
b) Mikä ero on Gray-koodin ja binäärikoodin välillä? 3 p

4. a) Kuinka toimii lineaariliikkeen mittaamiseen käytettävä differentiaalimuuntaja, eli LVDT-anturi? 3 p
b) Selosta resolverin toiminnan periaate. 3 p